

## 2 斜交軸

### 2.1 斜交軸の計量

一般座標の計量やベクトルのあつかいを，斜交軸において考察しておこうというのが本節の主旨ですが，本文には斜交軸に即した具体化は何らなされておらず，すべてはそのまま一般座標に引き継がれる内容となっています。まず計量の一般的な形式は，

$$ds^2 = g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu$$

となります。\$ds\$ は「距離」ですから，その2乗は変位の成分についての2次形式で表されるであろうということです。その係数 \$g\_{\mu\nu}\$ は，一般には位置 \$x^\mu\$ の関数ですが，ユークリッド空間やミンコフスキー時空の場合のように「平坦」な場合には，定数となります。また，\$g\_{\mu\nu}\$ は，その定義において2階共変テンソルであることが示されています。なぜなら，2つの反変ベクトル \$dx^\mu\$ との直積を2組の添字において縮約したものがスカラーすなわち0階のテンソルになっているからです。

ミンコフスキー時空の直交軸による計量テンソルは，行列表示で

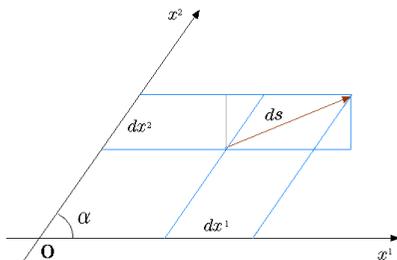
$$(g_{\mu\nu}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

と書けることはすぐにわかりますね。

計量テンソルは，2つの添字の交換について対称で，いわゆる対称テンソルであるということにします。例えば，計量 \$ds^2\$ において \$dx^1 dx^2\$ の係数は \$g\_{12} + g\_{21}\$ となりますが，これはその座標系においてこの和が定まっていることを意味し，\$g\_{12}\$ と \$g\_{21}\$ にはその和を変えない範囲での任意性が

もともとあるわけです。したがってとりあえずここで決めた  $g_{\mu\nu}$  の対称性は、とりあつかい上の便宜にすぎません。時空においては、対称性を認めた上で  $g_{\mu\nu}$  の独立な成分は、行列表現における三角成分と対角成分の合計すなわち  $(4^2 - 4) \div 2 + 4 = 10$  個になります。

さて、最も簡単な具体例として、平坦な 2 次元平面上の斜交軸を考えましょう。  $x^1$  軸に対して  $x^2$  軸が反時計回りに  $\alpha$  の角度をなしているとします。変位  $dx^\mu$  の長さ  $ds$  は、



$$\begin{aligned} ds^2 &= (dx^1 + dx^2 \cos \alpha)^2 + (dx^2 \sin \alpha)^2 \\ &= (dx^1)^2 + 2 \cos \alpha \cdot dx^1 dx^2 + (dx^2)^2 \end{aligned}$$

となりますから、計量テンソルは

$$(g_{\mu\nu}) = \begin{pmatrix} 1 & \cos \alpha \\ \cos \alpha & 1 \end{pmatrix}$$

と書けます。

次に上の  $x^2$  軸を  $x^0$  軸に置き換えて、これがミンコフスキー時空中の斜交軸であるとする、計量は

$$\begin{aligned} ds^2 &= (dx^0 \sin \alpha)^2 - (dx^1 + dx^0 \cos \alpha)^2 \\ &= (\sin^2 \alpha - \cos^2 \alpha)(dx^0)^2 - 2 \cos \alpha \cdot dx^0 dx^1 - (dx^1)^2 \end{aligned}$$

となりますから、計量テンソルは

$$(g_{\mu\nu}) = \begin{pmatrix} \sin^2 \alpha - \cos^2 \alpha & -\cos \alpha \\ -\cos \alpha & -1 \end{pmatrix}$$

と書くことになります。このとき行列式の値は、

$$g = |g_{\mu\nu}| = -\sin^2 \alpha < 0$$

となり、 $g$  が負に保たれていることがわかります。

## 2.2 共変ベクトルと添字の上げ下げ

4元ベクトル  $A$  の大きさ 2 乗が,

$$A^\mu A_\mu = g_{\mu\nu} A^\mu A^\nu = g^{\mu\nu} A_\mu A_\nu$$

となることから、共変ベクトルと反変ベクトルの関係は、計量テンソルによって

$$A_\mu = g_{\mu\nu} A^\nu$$

$$A^\nu = g^{\mu\nu} A_\mu$$

と書けます。同時に、これが一般にテンソルの添字の上げ下げの規則にもなるわけです。 $(g^{\mu\nu})$  と  $(g_{\mu\nu})$  とは、互いに逆行列の関係になりますね。そこで、

$$(g_{\mu\nu})(g^{\nu\rho}) = (g_\mu^\rho)$$

は、単位行列になるわけです。 $g_\mu^\rho$  はクロネッカーのデルタ  $\delta_\mu^\rho$  と同じです。 $g_{\mu\nu}$ ,  $g^{\mu\nu}$ ,  $g_\nu^\mu$  のいずれもテンソルであり、したがって添字の上げ下げによってお互いに移ることができます。

### 練習問題

2-1 2次元ユークリッド空間(平面)上の斜交軸において、ベクトルの共変成分は2本の軸への正射影になることを示せ。

2-2 3次元ユークリッド空間上で次のように決められた斜交軸において、計量テンソルを求めよ。

$x^1$  軸と  $x^2$  軸が  $\alpha$  の角をなす。

$x^2$  軸と  $x^3$  軸が  $\beta$  の角をなす。

$x^3$  軸と  $x^1$  軸が  $\gamma$  の角をなす。